

CHAPTER 5

Quality of Service コマンド

この章では、Cisco Nexus 5000 シリーズ スイッチで使用可能な Cisco NX-OS QoS (Quality Of Service) コマンドについて説明します。

class-map

クラスマップを作成または修正して、クラスマップ コンフィギュレーション モードを開始するには、 class-map コマンドを使用します。クラスマップを削除するには、このコマンドのno形式を使用します。

class-map class-map-name

no class-map class-map-name

シンタックスの説明

class-map-name	クラス マップに割り当てる名前。	「class default」	という名前は予約されて
	います。		

コマンドのデフォルト なし

コマンドモード グローバル コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.0(0)N1(1a)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン QoS ポリシーで使用される各クラスのトラフィックにクラス マップを定義できます。

例

次に、クラスマップを作成または修正する例を示します。

switch(config)# class-map my_class1 switch(config-cmap)#

次に、クラスマップを削除する例を示します。

switch(config) # no class-map my class1

コマンド	説明
policy-map	ポリシーマップを作成、または変更します。
show class-map	クラス マップを表示します。

flowcontrol

選択したインターフェイスの IEEE 802.3x リンクレベル フロー制御をイネーブルにするには、 flow-control コマンドを使用します。

flowcontrol [receive {on | off}] [transmit {on | off}]

シンタックスの説明

receive {on off}	(任意) 受信方向でのフロー制御を設定します。
transmit {on off}	(任意) 送信方向でのフロー制御を設定します。

コマンドのデフォルト なし

コマンドモード インターフェイス コンフィギュレーション モード

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.0(0)N1(1a)	このコマンドが追加されました。

例

次に、インターフェイス上で受信されるトラフィックに対してフロー制御をイネーブルにする例を示し ます。

switch# configure terminal switch(config) # interface ethernet 1/2

switch(config-if)# flowcontrol receive on

コマンド	説明
priority-flow-control	選択されたインターフェイスの PFC モードを設定します。

match cos (クラス マップ タイプ qos)

タイプ qos クラス マップ内で Class of Service (CoS; サービス クラス) 値を使用してトラフィックの クラスを定義するには、match cos コマンドを使用します。CoS 値に基づいた一致を削除するには、こ のコマンドの no 形式を使用します。

match [not] cos cos-list

no match [not] cos cos-list

シンタックスの説明

not	(任意) 指定した一致結果を否定します。
cos-list	指定した COS 値またはそのリストに基づいて一致します。有効な値の範囲は $0\sim7$ です。

デフォルト

なし

コマンドモード クラスマップ タイプ gos コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン 値のリストを指定するには、次のいずれかを使用します。

- ダッシュで区切られた値の範囲を指定する
- カンマで区切られた不連続な値のリストを指定する



タイプ qos のクラス マップだけが、このコマンドのオプションの not キーワード形式をサポートしま す。タイプ キューイングのクラス マップは、not キーワードをサポートしていません。

このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、タイプ gos クラス マップで CoS 値に基づいて一致する例を示します。

switch (config) # class-map class acl switch (config-cmap-gos) # match cos 5-7

コマンド	説明
show class-map	クラス マップを表示します。

match access-group

指定した Access Control List(ACL; アクセス コントロール リスト)グループをクラス マップの一致 基準にするには、クラス マップ コンフィギュレーション モードで match access-group コマンドを使用します。クラス マップから ACL 一致基準を削除するには、このコマンドの no 形式を使用します。

match access-group name acl-name

no match access-group name acl-name

シンタックスの説明

access-group 指定した名前の ACL の特性に基づいて一致します。 **name** *acl-name*

デフォルト

なし

コマンド モード

クラスマップ タイプ qos コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン



permit および deny ACL キーワードは、パケットの一致に影響しません。

このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、ACL my_acl の特性と一致する qos クラス マップを作成する例を示します。

switch(config) # class-map class_acl
switch(config-cmap-qos) # match access-group name my_acl

コマンド	説明
show class-map	クラス マップを表示します。

match class-map

指定したクラス マップ内の match コマンドに基づいて一致するには、クラス マップ コンフィギュレー ション モードで match class-map コマンドを使用します。指定したクラス マップに基づいた一致を削 除するには、このコマンドの no 形式を使用します。

match [not] class-map class-map-name

no match [not] class-map class-map-name

シンタックスの説明

not	(任意) 指定した一致結果を否定します。
class-map-name	指定した名前のクラスマップ内の match コマンドに基づいて一致します。

デフォルト

なし

コマンドモード クラスマップ タイプ gos コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、クラスマップ my_test 内で指定された一致基準に基づいて一致する例を示します。

switch(config) # class-map my test switch(config-cmap-qos)# match class-name my_test

コマンド	説明
show class-map	クラス マップを表示します。

match cos (クラス マップ タイプ qos)

タイプ qos クラス マップ内でサービス クラス (CoS) 値を使用してトラフィックのクラスを定義する には、match cos コマンドを使用します。CoS 値に基づいた一致を削除するには、このコマンドのno 形式を使用します。

match [not] cos cos-list

no match [not] cos cos-list

シンタックスの説明

not	(任意) 指定した一致結果を否定します。
cos-list	指定した COS 値またはそのリストに基づいて一致します。有効な値の範囲は $0\sim7$ です。

デフォルト

なし

コマンドモード クラスマップ タイプ gos コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン 値のリストを指定するには、次のいずれかを使用します。

- ダッシュで区切られた値の範囲を指定する
- カンマで区切られた不連続な値のリストを指定する



タイプ qos のクラス マップだけが、このコマンドのオプションの not キーワード形式をサポートしま す。タイプ キューイングのクラス マップは、not キーワードをサポートしていません。

このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、タイプ qos クラス マップで CoS 値に基づいて一致する例を示します。

switch (config) # class-map class acl switch (config-cmap-gos) # match cos 5-7

コマンド	説明
show class-map	クラス マップを表示します。

match cos (クラス マップ タイプ キューイング)

タイプ キューイング クラス マップ内でトラフィックのクラスを定義するには、match cos コマンドを 使用します。match 設定を削除するには、このコマンドの no 形式を使用します。

match cos cos-list

no match cos cos-list

シンタックスの説明

cos-list	指定した COS 値またはそのリストに基づいて一致します。有効な値の範囲は 0~
	7 です。

デフォルト

なし

コマンドモード クラスマップ タイプ キューイング コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン 値のリストを指定するには、次のいずれかを使用します。

- ダッシュで区切られた値の範囲を指定する
- カンマで区切られた不連続な値のリストを指定する



タイプ qos のクラス マップだけが、このコマンドのオプションの not キーワード形式をサポートしま

このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、CoS に基づいて一致するように、タイプ キューイング クラス マップを変更する例を示します。

switch(config)# class-map type queuing match-any 8q2t-in-q4 switch (config-cmap-que) # match cos 3 switch (config-cmap-que) #

コマンド	説明
show class-map	クラス マップを表示します。

match dscp

特定の Differentiated Services code point (DSCP) 値を一致基準にするには、match dscp コマンドを 使用します。指定した DSCP 値を一致基準から削除するには、このコマンドの no 形式を使用します。

match [not] dscp dscp-list

no match [not] dscp dscp-list

シンタックスの説明

not	(任意) 指定した一致結果を否定します。
dscp-list	指定した DSCP 値またはそのリストに基づいて一致します。有効な
	DSCP 値のリストについては、表 1を参照してください。

デフォルト

なし

コマンドモード クラスマップ タイプ qos コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン 標準の DSCP 値を表 1 に示します。

値のリストを指定するには、次のいずれかを使用します。

表 1 標準の DSCP 値

	DSCP 値のリスト
af11	AF11 dscp(001010): 10 進値 10
af12	AF12 dscp(001100): 10 進値 12
af13	AF13 dscp(001110): 10 進値 14
af21	AF21 dscp(010010): 10 進値 18
af22	AF22 dscp(010100): 10 進値 20
af23	AF23 dscp(010110): 10 進値 22
af31	AF31 dscp(011010): 10 進値 26
af32	AF40 dscp(011100): 10 進値 28
af33	AF33 dscp(011110): 10 進値 30
af41	AF41 dscp(100010): 10 進値 34
af42	AF42 dscp(100100): 10 進値 36
af43	AF43 dscp(100110): 10 進値 38
cs1	CS1 (precedence 1) dscp (001000): 10 進値 8
cs2	CS2 (precedence 2) dscp (010000): 10 進値 16

表 1 標準の DSCP 値 (続き)

	DSCP 値のリスト
cs3	CS3 (precedence 3) dscp (011000): 10 進値 24
cs4	CS4 (precedence 4) dscp (100000): 10 進値 32
cs5	CS5 (precedence 5) dscp (101000): 10 進値 40
cs6	CS6 (precedence 6) dscp (110000): 10 進値 48
cs7	CS7 (precedence 7) dscp (111000): 10 進値 56
default	デフォルト dscp(000000): 10 進値 0
ef	EF dscp(101110): 10 進値 46

- ダッシュで区切られた値の範囲を指定する
- カンマで区切られた不連続な値のリストを指定する

このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、DSCP 値 af21 に基づいて一致する例を示します。

switch(config)# class-map my_test
switch(config-cmap-qos)# match dscp af21

コマンド	説明
show class-map	クラス マップを表示します。

match ip rtp

Real-Time Protocol (RTP) ポートを一致基準として使用するようにクラス マップを設定するには、 match ip rtp コマンドを使用します。RTP ポートを一致基準から削除するには、このコマンドの no 形 式を使用します。

match [not] ip rtp port-list

no match [not] ip rtp port-list

シンタックスの説明

not	(任意) 指定した一致結果を否定します。
port-list	RTP を使用する指定した UDP ポートまたはそのリストに基づいて一致
	します。有効な値の範囲は 2000 ~ 65535 です。

デフォルト

なし

コマンドモード クラスマップ タイプ qos コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン 値のリストを指定するには、次のいずれかを使用します。

- ダッシュで区切られた値の範囲を指定する
- カンマで区切られた不連続な値のリストを指定する

このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、RTP を使用するポートに基づいて一致する例を示します。

switch(config) # class-map my test switch(config-cmap-qos)# match ip rtp 2300

コマンド	説明
show class-map	クラス マップを表示します。

match precedence

IP ヘッダーの Type of Service (TOS; タイプ オブ サービス) バイト フィールド内の優先順位値を一致 基準として使用するようにクラス マップを設定するには、match precedence コマンドを使用します。 優先順位値を一致基準から削除するには、このコマンドの no 形式を使用します。

match [not] precedence precedence-list

no match [not] precedence precedence-list

シンタックスの説明

not	(任意) 指定した一致結果を否定します。
precedence-list	指定した IP precedence 値またはそのリスト(バイト単位で指定)に基づいて一致します。有効な値を表 2 に示します。

デフォルト

なし

コマンドモード クラスマップ タイプ gos コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン

優先順位値のリストについては、表 2を参照してください。

表 2 優先順位値

	優先順位値のリスト
-	
$0 \sim 7$	IP precedence 値
critical	クリティカル優先順位(5)
flash	フラッシュ優先順位 (3)
flash-override	フラッシュ オーバーライド優先順位 (4)
immediate	即時優先順位(2)
internet	インターネットワーク コントロール優先順位 (6)
network	ネットワーク コントロール優先順位 (7)
priority	プライオリティ優先順位(1)
routine	ルーチン優先順位 (0)

値のリストを指定するには、次のいずれかを使用します。

- ダッシュで区切られた値の範囲を指定する
- カンマで区切られた不連続な値のリストを指定する

このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、IP precedence 値に基づいて一致する例を示します。

switch(config) # class-map my_test
switch(config-cmap-qos) # match precedence 7

コマンド	説明
show class-map	クラス マップを表示します。

match protocol

特定のプロトコルを一致基準として使用するようにクラス マップを設定するには、match protocol コ マンドを使用します。指定したプロトコルを一致基準から削除するには、このコマンドの no 形式を使 用します。

match [not] protocol protocol-name

no match [not] protocol protocol-name

シンタックスの説明

not	(任意) 指定した一致結果を否定します。
protocol-name	指定した名前のプロトコルに基づいて一致します。有効な値を表 3 に示します。

デフォルト

なし

コマンドモード クラスマップ タイプ gos コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン 有効なプロトコル名のリストを表 3 に示します。

プロトコル名 表 3

引数	説明
arp	Address Resolution Protocol(ARP; アドレス解決プロトコル)
bridging	ブリッジング
cdp	Cisco Discovery Protocol(CDP; シスコ検出プロトコル)
clns	Connectionless Network Service (CLNS; コネクションレス型ネットワーク サービス)
clns_es	CLNS エンド システム
clns_is	CLNS 中継システム
dhep	Dynamic Host Configuration (DHCP)
isis	Intermediate System to Intermediate System (IS-IS)
ldp	Label Distribution Protocol(LDP; ラベル配布プロトコル)
netbios	NetBIOS Extended User Interface (NetBEUI)



(注)

上記のプロトコルのうち最大で 8 種類まで同時に一致できます。

複数のプロトコルを指定するには、このコマンドを複数回入力して必要なプロトコルの値をそれぞれ指 定します。

このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、指定したプロトコルに基づいて一致する例を示します。

switch(config) # class-map my_test
switch(config-cmap-qos) # match protocol ldp

コマンド	説明
show class-map	クラス マップを表示します。

policy-map type qos

ポリシー マップを作成または修正し、ポリシー マップ タイプ qos コンフィギュレーション モードを開 始するには、policy-map type qos コマンドを使用します。ポリシー マップを削除するには、このコマ ンドの no 形式を使用します。

policy-map [type qos] [match-first] qos-policy-map-name

no policy-map [type qos] [match-first] qos-policy-map-name

シンタックスの説明

match-first	(任意) パケット特性と一致する最初のクラスに関連付けられているポリシーが実行されることを指定します。このアクションは、このオプションが指定されなくても、デフォルトで使用されます。
	(注) これはデフォルトのアクションであるため、この変数を入力する 必要はありません。他のシステムとの互換性を維持するために存 在しています。
qos-policy-map-name	タイプ qos ポリシー マップに割り当てられる名前。

デフォルト

タイプを指定しないで policy-map コマンドを入力すると、ポリシー マップ タイプ qos コンフィギュ レーションモードが開始されます。

グローバル コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン ポリシー マップをインターフェイスに割り当てるには、service-policy コマンドを使用します。 このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、タイプ qos ポリシー マップを作成または修正する例を示します。

switch(config) # policy-map my_policy1 switch(config-pmap-gos)#

次に、タイプ qos ポリシー マップを削除する例を示します。

switch(config) # no policy-map my_policy1

コマンド	説明
service-policy	ポリシー マップをインターフェイスに付加します。
show policy-map	ポリシー マップと統計情報を表示します。

priority-flow-control

選択したインターフェイスの Priority-Flow-Control (PFC) モードを設定するには、 **priority-flow-control** コマンドを使用します。

priority-flow-control mode {auto | on}

シンタックスの説明

auto	PFC 機能をネゴシエーションします。
on	PFC を強制的にイネーブルにします。

コマンドのデフォルト なし

コマンドモード インターフェイス コンフィギュレーション モード

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.0(0)N1(1a)	このコマンドが追加されました。

例

次に、インターフェイス上で PFC を強制的にイネーブルにする例を示します。

switch# configure terminal

switch(config) # interface ethernet 1/2

switch(config-if) # priority-flow-control mode on

コマンド	説明
flowcontrol	選択したインターフェイスのリンクレベル フロー制御を設定します。

service-policy

ポリシー マップをインターフェイス、VLAN、またはトンネルに付加するには、service-policy コマンドを使用します。サービスポリシーをインターフェイス、VLAN、またはトンネルから削除するには、このコマンドの no 形式を使用します。

service-policy [type {qos | queuing|network-qos}] {input | output} policy-map-name
no service-policy [type {qos | queuingg|network-qos}] {input | output} policy-map-name

シンタックスの説明

type	(任意)ポリシー マップが qos と キューイングのいずれのタイプであるか
	指定します。
qos	タイプ qos のポリシー マップを指定します。
queuing	タイプ キューイングのポリシー マップを指定します。
input	このインターフェイスに着信するパケットにこのポリシー マップを適用し
	ます。
output	このインターフェイスから発信するパケットにこのポリシー マップを適用
	します。
policy-map-name	このインターフェイスに付加するポリシー マップの名前。ポリシー マップ
	は、ポリシー タイプ qos およびキューイングのそれぞれに対し、与えられ
	たインターフェイスの入力と出力に1つずつしか付加できません。

デフォルト

タイプのデフォルトは qos です。

service-policy コマンドを実行しない限り、インターフェイス上にアクティブなタイプ **qos** のポリシー はありません。別のクラス マップを具体的に付加しない限り、システム定義のタイプ キューイング クラス マップが各インターフェイスに付加されます。

コマンド モード

インターフェイス コンフィギュレーション

VLAN コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン

service-policy コマンドを入力しない限り、インターフェイス上にアクティブなタイプ **qos** のポリシー はありません。別のクラス マップを具体的に付加しない限り、システム定義のタイプ キューイング クラス マップが各インターフェイスに付加されます。

ポート、ポート チャネル、トンネル、および VLAN に対し、タイプ qos ポリシー マップを入力に 1 つ、出力に 1 つ付加できます。タイプがポート、ポート チャネル、トンネル、および VLAN のイン ターフェイスに対し、タイプ キューイング ポリシー マップを入力に 1 つ、出力に 1 つ付加できます。

ポリシー マップは、ポリシー タイプ qos およびキューイングのそれぞれに対し、与えられたインターフェイスの入力と出力に 1 つずつしか付加できません。



(注)

サービス ポリシーの使用方法に関する詳細については、『Cisco Nexus 5000 Series Configuration Guide, Cisco NX-OS Release 4.1』を参照してください。

このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、qos タイプ ポリシー マップを VLAN の入力および出力パケットに付加する例を示します。

```
switch(config) # vlan 1
switch(config-vlan) # service-policy input my_input_policy
switch(config-vlan) # service-policy output my_output_policy
switch(config-vlan) #
```

次に、キューイング ポリシー マップをポート インターフェイスの入力パケットに付加する例を示します。

```
switch(config) # interface ethernet 2/1
switch(config-if) # service-policy type queuing input my_input_q_policy
switch(config-if) #
```

次に、ポリシーマップを VLAN から削除する例を示します。

```
switch(config) # vlan 1
switch(config-vlan) # no service-policy input my_input_policy
switch(config-vlan) #
```

コマンド	説明
show policy-map	すべてのインターフェイスおよび VLAN を、付加されているサービス ポ
interface brief	リシーとともに要約形式で表示します。

show class-map type qos

タイプ qos クラス マップを表示するには、show class-map type qos コマンドを使用します。

show class-map type qos [class-map-name | color-class-map-name]

シンタックスの説明

class-map-name	名前付きクラス マップ。class-default という名前は予約されています。
color-class-map-name	システム定義のカラー クラス マップ

デフォルト

クラスマップ名を指定しなければ、すべてのタイプ gos クラスマップが表示されます。

コマンド モード

任意のコマンドモード

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、すべてのタイプ qos クラス マップを表示する例を示します。 switch(config) # show class-map type qos

コマンド	説明
class-map	クラス マップを作成または修正します。

show class-map type queuing

タイプ キューイング クラス マップを表示するには、show class-map type queuing コマンドを使用し ます。

show class-map type queuing [class-map-name]

シンタックスの説明

class-map-name	名前付きクラス マップ。

デフォルト

クラスマップ名を指定しなければ、すべてのタイプキューイングクラスマップが表示されます。

コマンドモード 任意のコマンドモード

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、すべてのタイプ キューイング クラス マップを表示する例を示します。

switch(config) # show class-map type queuing

コマンド	説明
class-map	クラス マップを作成または修正します。

show policy-map

ポリシー マップおよび統計情報を表示するには、show policy-map コマンドを使用します。

show policy-map [type {qos | queuing|network-qos}] [policy-map-name]

シンタックスの説明

type	(任意)表示するコンポーネント タイプを指定します。
qos	タイプ qos のポリシー マップだけを表示します。
queuing	タイプ キューイングのポリシー マップだけを表示します。
policy-map-name	(任意) 名前付きポリシー マップを表示します。

デフォルト

なし

コマンド モード

任意のコマンド モード

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン

引数もキーワードも指定しないで **show policy-map** コマンドを入力すると、**Control Plane Policing** (CoPP) 情報が一緒に表示されます。

このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、名前付きポリシーマップを表示する例を示します。

switch(config)# show policy-map abc
switch(config)# show policy-map type queuing

コマンド	説明
class-map	クラス マップを作成または修正します。

show policy-map interface

インターフェイスのポリシー マップおよび統計情報を表示するには、show policy-map interface コマンドを使用します。

シンタックスの説明

ethernet	(任意) イーサネット インターフェイスに割り当てられているポリ
	シー マップを表示します。
slot/port	指定したインターフェイスに割り当てられているポリシー マップを表
	示します。
port-channel	(任意)ポート チャネルに割り当てられているポリシー マップを表示
	します。
channel-number	指定したポート チャネルに割り当てられているポリシー マップを表
	示します。
input	(任意) 入力トラフィックに割り当てられているポリシー マップだけ
	を表示します。
output	(任意) 出力トラフィックに割り当てられているポリシー マップだけ
	を表示します。
type	(任意)表示するコンポーネント タイプを指定します。
qos	タイプ qos のポリシー マップだけを表示します。
queuing	タイプ キューイングのポリシー マップだけを表示します。

デフォルト

なし

コマンド モード

任意のコマンド モード

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン

統計情報はデフォルトで表示されます。

このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、指定したインターフェイスに割り当てられているポリシー マップを表示する例を示します。

 $\begin{tabular}{ll} {\tt switch(config)\# show policy-map interface ethernet 2/10} \\ {\tt switch(config)\# show policy-map interface ethernet 2/2 type qos} \\ \end{tabular}$

コマンド	説明
class-map	クラス マップを作成または修正します。

show policy-map interface brief

インターフェイスに適用されるポリシーマップを要約形式で表示するには、show policy-map interface brief コマンドを使用します。

show policy-map interface brief

シンタックスの説明 このコマンドには、引数またはキーワードはありません。

デフォルト

なし

コマンドモード 任意のコマンドモード

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.1(3)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、割り当てられているポリシーマップを要約形式で表示する例を示します。

switch(config)# show policy-map interface brief

Interface/VLAN	[Status]:INP QOS	OUT QOS	INP QUE	OUT QUE
port-channel5	[Active]:		default-in-po	default-out-p
port-channel20	[Active]:		default-in-po	default-out-p
port-channel30	[Active]:		default-in-po	default-out-p
port-channel37	[Active]:		default-in-po	default-out-p
port-channel50	[Active]:		default-in-po	default-out-p
Ethernet2/2	[Active]:		default-in-po	default-out-p
Ethernet2/3	[Active]:		default-in-po	default-out-p

コマンド	説明
show policy-map	ポリシー マップと統計情報を表示します。

show interface priority-flow-control

指定したインターフェイスのプライオリティ フロー制御の詳細を表示するには、show interface **priority-flow-control** コマンドを使用します。

show interface [name] priority-flow-control

シンタックスの説明

name (任意) インターフェイスの名前。

コマンドのデフォルト なし

コマンドモード グローバル コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.0(0)N1(1a)	このコマンドが追加されました。

例

次に、指定のインターフェイスのプライオリティ フロー制御の詳細を表示する例を示します。

switch(config)# show interface ethernet 1/1 priority-flow-control

Mode Oper RxPPP Eth1/1 auto off 0

指定されているインターフェイスはイーサネット 1/1 で、PFC モードは PFC 機能をネゴシエーション するように設定され、動作はオフであり、送信されたパケットはゼロです。

コマンド	説明
priority-flow-control	選択されたインターフェイスの PFC モードを設定します。

show policy-map interface

システムで設定されているシステム ポリシーおよびクラスごとの統計情報を表示するには、show policy-map interface コマンドを使用します。

show policy-map interface [name]

シンタックスの説明

コマンドのデフォルト なし

コマンドモード グローバル コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.0(0)N1(1a)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン このコマンドにより、クラスごとの統計情報が表示されます。

例

次に、デフォルト システム クラスについて表示されるクラスごとのポーズの統計情報を表示する例を 示します。

switch(config)# show policy-map interface ethernet 3/1

コマンド	説明
policy-map	ポリシー マップを作成、または変更します。
show policy-map	ポリシー マップを表示します。

system jumbomtu

システムでの Maximum Transmission Unit (MTU; 最大伝送ユニット) の上限を定義するには、 system jumbomtu コマンドを使用します。

system jumbomtu [value]

シンタックスの説明

$\sim 10^{\circ}$	value	ジャンボ MTU 値。有効範囲は 2240 ~ 9216 です。	,
---	-------	----------------------------------	---

コマンドのデフォルト 9216 バイト

コマンドモード グローバル コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.0(0)N1(1a)	このコマンドが追加されました。

例

次に、システムでの MTU の上限を定義する例を示します。

switch(config)# system jumbomtu 9216

コマンド	説明
show interface	指定したインターフェイス上で送受信されたジャンボ MTU フレームを表
	示します。

system qos

システム ポリシーを設定するには、system qos コマンドを使用します。

system qos

シンタックスの説明 なし

コマンドのデフォルト なし

コマンドモード グローバル コンフィギュレーション

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.0(0)N1(1a)	このコマンドが追加されました。

例

次に、システムの QoS を設定する例を示します。

switch# configure terminal
switch(config)# system qos

コマンド	説明
service- policy	システム クラス ポリシー マップをシステムのサービス ポリシーに関連付けます。

untagged cos

CoS 値なしで受信されたイーサネット フレームは、CoS 値に 0 が与えられます。選択したインター フェイスのこの値を上書きするには、untagged cos コマンドを使用します。

untagged cos cos-value

シンタックスの説明

cos-value	タグなしフレームのサービス クラス (CoS) 値を指定します。有効値の範	
	囲は、 $1 \sim 7$ です。	

コマンドのデフォルト なし

コマンドモード インターフェイス コンフィギュレーション モード

コマンドの履歴

リリース	変更内容
4.0(1a)N1(1)	このコマンドが追加されました。

使用上のガイドライン このコマンドにライセンスは必要ありません。

例

次に、インターフェイスで受信されたタグなしフレームの CoS 値を 4 に設定する例を示します。

switch# configure terminal switch(config) # interface ethernet 1/2 switch(config-if) # untagged cos 4

コマンド	説明
match cos	選択したクラスで一致するように CoS 値を設定します。

untagged cos